

ROMÂNIA

MINISTERUL APĂRĂRII NAȚIONALE
ACADEMIA FORȚELOR TERESTRE
“NICOLAE BĂLCESCU” SIBIU

Data 23 septembrie 2013

Disciplinele: Mecanică și Rezistența Materialelor, Mecanisme și Motoare, Statica construcțiilor și Desen Tehnic (nivel licență), Robotică în aplicații militare, Cercetare științifică (nivel masterat)
Domeniu: Inginerie Industrială și Management, Fac. Management Militar, Departamentul Stiințe Tehnice

LISTA DE LUCRĂRI

Cadru didactic: Lect.univ.dr.ing.dipl. **PETRIȘOR D.M. Silviu- Mihai**

a) Teza de doctorat:

1. **Petrișor, S.M.**, „*Contribuții la Calculul și Construcția Modulelor de Translație din Structura Mecanică a Roboților Seriali Modulari*”, Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca, 285 pg., Ianuarie 2009, Cluj-Napoca.

b) Lucrări care pun în evidență **activitatea didactică**:

-Cursuri universitare și cărți științifice publicate

1. Ispas,V., Deteșan, O.A., **Petrișor, S.M.**, „*Mecanica Statica*”, U.T.Press, 544 pg., Cluj-Napoca, 2007, ISBN 978-973-663-323-3.
2. **Petrișor, S.M.**, „*Roboți industriali utilizati în aplicații speciale*”, Editura Academiei Forțelor Terestre, Sibiu, 2010, ISBN 978-973-153-082-6, 364 pg.
3. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., Badea, D., „*Management și tehnologii avansate în sistemele logistice – studii și cercetări-*”, Editura Academiei Forțelor Terestre, Sibiu, 2011, ISBN 978-973-153-106-9, 183 pg. (coord.)
4. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., „*Mecanică Statică și Cinematica - Curs*”, Editura Academiei Forțelor Terestre, Sibiu, 2011, ISBN 978-973-153-116-8, 281 pg.
5. **Petrișor, S.M.**, Badea, D., „*Rolul componentei tehnologice în îmbunătățirea capabilităților sistemelor logistice militare*”, Editura Academiei Forțelor Terestre, Sibiu, 2011, ISBN 978-973-153-117-5, 180 pg.
6. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., „*Mecanică Statică și Cinematica – Culegere de probleme*”, Editura Academiei Forțelor Terestre, Sibiu, 2012, ISBN 978-973-153-128-1, 272 pg.
7. **Petrișor, S.M.**, Badea, D., „*Volum Workshop – Conexiuni logistice între inginerie și management*”, Editura Academiei Forțelor Terestre, Sibiu, 2012, ISBN 978-973-153-133-5, 117 pg. (coord.)

c) Lucrări care pun în evidență **activitatea de cercetare științifică**:

- Proiecte de cercetare pe bază de contract/ granturi naționale câștigate ca director/membru

1. „*Desvoltarea unui sistem computerizat pentru evaluarea noxelor profesionale de tip vibrații mecanice asupra organismului uman la locul de muncă*” (*VIBROM*), **Asistent Cercetător**, Proiectul parteneriat P2 , Nr. 92-112/2008, program derulat între anii 2008-2011, Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca.

2. „*Sistem computerizat de monitorizare a poluării prin sunete și vibrații în aglomerările urbane*” (*SICOMSUV*), **Membru în colectivul de cercetare**, Contractul de Cercetare de Excelență (CEEX), Nr.129\ 2006, program derulat între anii 2006-2008, Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca.

3. „*Concepțe moderne privind ecologizarea mijloacelor de transport de suprafață*” (*ECOT*), **Membru în colectivul de cercetare**, Contractul de Cercetare de Excelență (CEEX), Nr.751/ 2006, program derulat între 2006-2008, Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca.

4. „*Cercetări privind optimizarea capabilităților sistemului logistic militar prin implementarea unor soluții specifice tehnologiilor robotizate*” (*ROBMILCAP*), **Director Proiect**, Contractul de Cercetare CNCSIS (PNCD), cod proiect: TE_10, program: Resurse Umane, Nr. 59/2010, Tip proiect: Proiecte de cercetare pentru stimularea constituirii de tinere echipe de cercetare independente, program derulat între 2010 – 2013 (36 luni), valoare: 730000 lei, Academia Forțelor Terestre „Nicolae Bălcescu” Sibiu.

5. „*Contribuții privind implementarea unor tehnologii avansate robotizate în cadrul unor aplicații logistice militare*” (*ITARALM*), **Director Proiect**, Contractul de cercetare PSCD al MapN, poziție plan proiect: 88/2011, program derulat în 2011 (12 luni), valoare: 10000 lei, Academia Forțelor Terestre „Nicolae Bălcescu” Sibiu.

- Lucrări de diseminare a rezultatelor științifice finalizate prin raport/monografii de cercetare, brevete de invenție

1. Arghir, Mariana, Ispas, V., Stoian, I., Blaga, F., Borzan, Cristina, „*Ecologia transportului de suprafață în aglomerările urbane*”, E.D.P., 2008, București, 419 pg., **Membru în colectivul de realizare și documentare-analiză**, ISBN 978-973-30-2093-6.

2. Arghir, Mariana, Ispas, V., Crăciun, Florina, Stoian, I., Blaga, F., Borzan, Cristina, Deliu, Ghe., „*Monitorizarea zgomotului traficului rutier*”, E.D.P., 2008, București, 644 pg., **Membru în colectivul de realizare și documentare-analiză**, ISBN 978-973-30-2314-2.

3. Petrișor, S.M., „*Cercetări privind optimizarea capabilităților sistemului logistic militar prin implementarea unor soluții specifice tehnologiilor robotizate*”, **Raport de cercetare Etapa/Faza I, 10 decembrie 2010, Nr. Contract: 59/2010**.

4. Petrișor, S.M., „*Elaborare studiu tehnic pentru identificarea elementelor și evaluarea determinărilor logistice. Proiectare celule flexibile*”, **Raport de cercetare-dezvoltare al LCD/Fază unică, 21 noiembrie 2011, Poziție contract: 88/2011**.

5. Petrișor, S.M., „*Cercetări privind optimizarea capabilităților sistemului logistic militar prin implementarea unor soluții specifice tehnologiilor robotizate*”, **Raport de cercetare Etapa/Faza II, 9 decembrie 2011, Nr. Contract: 59/2010**.

6. Petrișor, S.M., „*Cercetări privind optimizarea capabilităților sistemului logistic militar prin implementarea unor soluții specifice tehnologiilor robotizate*”, **Raport de cercetare Etapa/Faza III, 28 noiembrie 2012, Nr. Contract: 59/2010.**
7. **Petrișor, S.M.**, Badea, D., „*Integrarea tehnologiilor avansate în managementul capabilităților logistice militare – Monografie științifică*”, Editura Academiei Forțelor Terestre „Nicolae Bălcescu”, Sibiu, 2013, ISBN 978-973-153-152-6, 247 pg. (Lansare volum – 13.06.2013).
8. **Inventatori:** Petrișor, S.M., Bârsan, Gh., Ioan, Diana A.A., „*Minirobot pe şenile destinat aplicațiilor speciale în teatrele de operații*”, **Brevet invenție național**, Nr. cerere: RO a 2012 01051, Clasă internațională: B25J 9/02/08, B25J 18/04, B62D 55/08, Nr. publicare: 128494 A0, Dată depozit: 20.12.2012, Dată publicare: 28.06.2013//6/2013, Solicitant: Academia Forțelor Terestre „Nicolae Bălcescu”, Buletin Oficial de Proprietate Industrială, Secțiunea Brevete de Invenție, Nr.6/2013, ISSN 2065-2100, pag. 27/87/89, OSIM București. (obținere indexare ISI Thomson, EI Compendex – SPIE Journal 2013)
9. Petrișor, S.M., „*Cercetări privind optimizarea capabilităților sistemului logistic militar prin implementarea unor soluții specifice tehnologiilor robotizate*”, **Raport de cercetare Etapa/Faza IV, 01 octombrie 2013, Nr. Contract: 59/2010.**
10. **Petrișor, S.M.**, Badea, D., „*Cercetări privind optimizarea capabilităților sistemului logistic militar prin implementarea unor soluții specifice tehnologiilor robotizate*”, **Raport de cercetare final, 01 octombrie 2013, Nr. Contract: 59/2010.**
- d) Lucrări care pun în evidență **contribuția științifică**:
- Articole publicate în reviste din țară, specifice domeniului, recunoscute de CNCS
1. Plitea, N., Pâsla, D., Negrean, I., Arghir, M., Popa, L., Vaida, C., Vidrean, A., Prodan, B., Forgo, Z., Gherman, B., **Petrișor, S.M.**, „*Innovative development of parallel microrobots with five degrees of freedom*”, Acta Technica Napocensis, Series: Applied Mathematics and Mechanics, 50, ISSN 1221-5872, vol. VII, 2007, pg. 27-32, Cluj-Napoca.
 2. **Petrișor, S.M.**, Ispas, V., „*The using of matrix calculus in modeling of industrial robot which posses two degrees of freedom*”, Acta Technica Napocensis, series Applied Mathematics and Mechanics 50, 2007, vol.I, ISSN 1221-5872, pg. 53-60, Cluj-Napoca.
 3. Otel, C. C., **Petrișor, S. M.**, „*Analiza loturilor de fabricație în cadrul SFF prin prelucrarea unei familii de piulițe olandeze. Succesiunea de intrare a loturilor în SFF folosind teoria grafurilor*”, Revista de Management și Inginierie Economică, vol. 5/ nr.4 (20), pg. 139-154, Cluj- Napoca, 2006, ISSN 1583-624X, Editura Todesco.
 4. **Petrișor, S.M.**, Otel, C.C., „*Prelucrarea în sistemul flexibil de fabricație a unei familii de piulițe olandeze cu ajutorul robotului serial modular tip TTRTR*”, Revista de Management și Inginierie Economică, vol. 5/ nr.3 (19), pg. 123-138, Cluj- Napoca, 2006, ISSN 1583-624X, Editura Todesco.
 5. **Petrișor, S.M.**, Ispas, V., „*The kinematics and dynamic study of serial modular robot type TTT*”, Acta Technica Napocensis, series Applied Mathematics, 2006, vol.5, nr.49, ISSN 1221-5872, pg. 103-110, Cluj-Napoca.

6. **Petrișor, S.M.**, Ispas, V., „*The direct and inverse geometric modelling of serial modular robot type TTT*”, Acta Technica Napocensis, series Applied Mathematics, 2006, vol.5, nr.49, ISSN 1221-5872, pg. 97-102, Cluj-Napoca.
7. **Petrișor, S.M.**, Ispas, V., „*The geometric study of the TTRTR modular industrial robot*”, Acta Technica Napocensis, Series Applied Mathematics, no. 48, vol. III, 2005, ISSN 1221-5872, pg. 185-192, Cluj-Napoca.
8. **Petrișor, S.M.**, Ispas, V., „*The kinematics study of the TTRTR modular industrial robot*”, Acta Technica Napocensis, Series Applied Mathematics, no. 48, vol. III, 2005, ISSN 1221-5872, pg. 193-200, Cluj-Napoca.
9. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., „*Contributions to the calculus and constructions of the translation and rotation modules from the mechanical structure of the serial modular industrial robot type TRTRR*”, Revista A.F.T., Sibiu, Anul XV, Nr. 1(57)/2010, Trim 1, ISSN 1582-6384, pg. 145-151.
10. Badea, D., **Petrișor, S.M.**, „*Possibilities to improve the capabilities of military logistic system by implementing robotic technologies*”, Review of Management and Economic Engineering, 2010, vol. 9/nr. 3(37), pp.97 – 108, Todesco Publishing House, Cluj – Napoca, ISSN 1583-624X.
11. Badea, D., **Petrișor, S.M.**, „*Outsourcing-a possible solution for improving the performance of the logistics systems in the organisations*”, Buletin științific nr.2(30)/2010, vol. XV, ISSN 1224-5178, A.F.T. Sibiu, pp.121-128.
12. **Petrișor, S.M.**, Badea, D., „*Aspecte privind implementarea unor soluții specifice tehnologiilor robotizate în activități logistice militare*”, Supliment al Revistei Forțelor Terestre – Buletin de teorie militară editat de Statul Major al Forțelor Terestre, anul II, nr.2(10), 2011, ISSN 2065-4022, pag. 473-479.
13. Badea, D., **Petrișor, S.M.**, „*Ergonomics role's reconsideration need within efficient military activities*”, Revista Academiei Forțelor Terestre, vol. XVII, nr. 1(65)/2012, Ed. AFT, Sibiu, 2012, Trim. I, ISSN 2247-840X, ISSN-L 1582-6384, pp. 43-49.
14. Badea, D., **Petrișor, S.M.**, „*Military logistics basic approach as a system*”, Revista Academiei Forțelor Terestre, vol. XVII, nr. 3(67)/2012, Ed. AFT, Sibiu, 2012, Trim. III, ISSN 2247-840X, ISSN-L 1582-6384, pp. 334-340.
15. Badea, D., **Petrișor, S.M.**, „*The utility and substantiation of the concept and integrative analyses in the field of military capabilities management*”, Buletinul Academiei Forțelor Terestre, vol. XVII, nr. 2 (34)/2012, Ed. AFT, Sibiu, 2012, Trim. IV, ISSN 2247-8396, ISSN-L 1224-5178, pp. 99-104.

- Lucrări publicate în volumele unor manifestări științifice/conferințe/congrese internaționale recunoscute (cu ISSN sau ISBN)

1. V., Ispas, **S.M.**, Petrișor, A., Blebea, Vrg., Ispas, „*The dynamic study of an industrial robot composed by articulated elements*”, International Conference on Automation, Quality and

Testing, Robotics-AQTR 2008 (THETA 16), May 22. 08, Cluj-Napoca, România, AQTR 2008, ISBN 978-973-713-248-2, pp.88-91.

2. **S. M., Petrișor**, V., Ispas, Mariana, Arghir, D., Rob, „*Studies regarding the construction of the translation modules from the industrial robot structure*”, Fractional Differentiation and its Applications- FDA -Ankara, Turkey, 03-04 November, 2008, Cankaya University, Paper Session, Proceedings of the International Workshop on New Trends in Science and Technology, ISBN 978-975-6734-02-5, pp.208-213.
3. **Petrișor, S.M.**, Otel, C.C., „*Studies concerning the calculation and the design of a flexible cell of fabrication by implementing a serial modular industrial robot type TTT 1*”, The 32nd International Scientific Conference of the Military Technical Academy-„Modern Technologies in the 21-st century”, Secțiunea Applied Mechanics, A.T.M., ISBN 978-973-640-127-5, Bucharest, 2007, pg. 5.126-5.133 .
4. **Petrișor, S.M.**, Ispas, V., Berbecar, Florina-Marinela, „*Contributions concerning the conception, designing and utilization of the matrix algorithm in the directly kinematics analysis of an industrial serial robot with a modular construction type TTT 1* ”, The 32nd International Scientific Conference of the Military Technical Academy-„Modern Technologies in the 21-st century”, Secțiunea Applied Mechanics, A.T.M., ISBN 978-973-640-127-5, Bucharest, 2007, pg. 5.118-5.125 .
5. **Petrișor, S.M.**, Ispas, V., „*The establishment of the kinematics and dynamic equations for an industrial serial modular robot type TTTRT*”, The 1st International Conference, 7-8 June 2007, Advanced Engineering in Mechanical Systems- ADEMS”, Gilău, Cluj-Napoca, Acta Technica Napocensis, series Applied Mathematics and Mechanics 50, 2007, vol.II, ISSN 1221-5872, pg.161-168.
6. **Petrișor, S.M.**, Ispas, V., „*The matriceal calculus used in the direct and inverse geometrical study for the serial modular robot type TTTRT*”, The 1st International Conference, 7-8 June 2007, Advanced Engineering in Mechanical Systems- ADEMS”, Gilău, Cluj-Napoca, Acta Technica Napocensis, series Applied Mathematics and Mechanics 50, 2007, vol.II, ISSN 1221-5872, pg.157-160.
7. Ispas, V., Turcu, I., Ispas, Vrg, **Petrișor, S.M.**, „*The calculus and the construction of the orientation module MO2*”, The 2nd International Conference on Advanced Engineering in Mechanical Systems-ADEMS’09, Gilău, Cluj-Napoca, 24-25 September, 2009, Acta Technica Napocensis, series Applied Mathematics and Mechanics 51, 2009, vol. III, ISSN 1221-5872, pg. 122-130.
8. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., „*Optimizing military logistic capabilities by using robotic technology*”, The 12th International Conference of Scientific Papers „Scientific Research and Education in the Air Force”, AFASES 2010, May 27-29, 2010, Brașov, Romania, Section: Military Technique, pp.: 1147-1152, ISBN: 978 – 973 – 8415 – 76 – 8.
9. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., Badea, D., „*Possibilities to improve the capabilities of the military logistic system*”, International Conference „Army and knowledge society”, Conference Proceedings, IDET 2011, Brno, Czech Republic, 11 May, University of Defence, pp. 188-195, ISBN 978-80-7231-635-9.

10. Petrișor, S.M., Bârsan, Gh., Badea D., „*Aspects on the functional optimization of the TRR – type industrial robot*”, The 13th International Conference of Scientific Papers „Scientific Research and Education in the Air Force”, AFASES 2011, May 26-28, 2011, Brașov, Romania, Section: Engineering Sciences, Electrical and electronical engineering, pp.: 700-704, ISSN: 2247-3173, ISSN-L: 2247-3173.
 11. Petrișor, S.M., Bârsan, Gh., „*Determining the workspace of a robot serving an assembly technology line of certain radiator types within the APC military industry*”, Proceedings of VI-th International Conference: Days of the Academy of Technical Science from Romania, PRO PROSPERITAS – industrie, energie, mediu, Timișoara, 22-23 Septembrie 2011, pp.13-17, ISSN 2066-6586.
 12. Petrișor, S.M., Husti, Anamaria Ileana, „*Aspects on the modelling and simulation of the Robo Security minirobot mechanical structure used in special applications*”, The 7th International Scientific Conference „*Defense Resources Management in the 21th Century*”, 15 November 2012, Departamental Regional de Studii pentru Managementul Resurselor de Apărare - DRESMARA, M.Ap.N., UNAP „Carol I”, Brașov, pp. 192 – 198, ISSN 2248-2245. (indexată PROQUEST)
 13. Badea, D., Bârsan, Gh., Petrișor, S.M., „*Possibilities of risk modeling in socio-technical systems with special destination*”, International Conference „*Security management and Society*”, Conference Proceedings, IDET 2013, Brno, Czech Republic, 22-23 May, Univerzita Obrany, pp. 29-34, ISBN 978-80-7231-928-2.
- Articole publicate în reviste de circulație internațională, specifice domeniului, cotate ISI/BDI și participări la conferințe internaționale de prestigiu recunoscute IEEE/IACSIT
1. S. M., Petrișor (coautor), „*Economically study regarding modernizing of the final working of the car radiators through implementation of an articulated robot in a flexible manufacturing cell*”, 80th Annual Meeting of International Association of Applied Mathematics and Mechanics- February 7-14-University Gdansk- GAMM 2009, Gdansk University of Technology, 9-13 February 2009.
 2. S. M., Petrișor (coautor), „*Economically study regarding modernizing of the final working of the car radiators through implementation of an articulated robot in a flexible manufacturing cell*”, Journal PAMM/ZAMM, Vol.9, Issue 1, Pg. 689-690, Springer Verlag, John Wiley&Sons, ISSN 1617-7061, December 2009. (IF 0,682)
 3. S. M., Petrișor, V., Ispas, Mariana, Arghir, „*The contributions regarding the conception, designing, modelling and the implementation in a flexible cell of fabrication of an modular serial robot*”, 80th Annual Meeting of International Association of Applied Mathematics and Mechanics- February 7-14-University Gdansk- GAMM 2009, Gdansk University of Technology, 9-13 February 2009.
 4. S. M., Petrișor, V., Ispas, Mariana, Arghir, „*The contributions regarding the conception, designing, modelling and the implementation in a flexible cell of fabrication of an modular serial robot*”, Journal PAMM/ZAMM, Vol.9, Issue 1, Pg. 589-590, Springer Verlag, John Wiley&Sons, ISSN 1617-7061, December 2009. (IF 0,682)
 5. Vrg., Ispas, S. M., Petrișor, Mariana, Arghir, V., Ispas, „*Aspects regarding the conception, modeling and implementation of a articulated robot in spaces with noises and vibrations*”,

79th Annual Meeting of International Association of Applied Mathematics and Mechanics-March 31st-April 4th-University Bremen, *GAMM 2008*.

6. Vrg., Ispas, **S. M., Petrișor**, Mariana, Arghir, V., Ispas, "Aspects regarding the conception, modeling and implementation of a articulated robot in spaces with noises and vibrations", *GAMM 2008*, GAMM Mitteilungen, Journal Pamm/Zamm Gesellschaft fur Angewandte-Mathematik und Mechanik, ISSN 1617-7061, 30, Vol. 8, issue 1, pp. 10323-10324, John Wiley&Sons, December 2008, Springer Verlag. (IF 0,682)
7. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., Rob, D., „Contributions to the calculus and constructions of the translation and rotation modules from mechanical structure of the serial modular industrial robot type TRTRR”, „Knowledge based organization”-The 15th International Scientific Conference, „Nicolae Balcescu” Land Forces Academy, Section: Applied fundamental and technical science, 26-28 November 2009, Sibiu, ISSN 1843-6722, pp. 127-132, ISI Web of Knowledge, Volume: 6, IDS Number: BOQ10.
8. Badea, D., **Petrișor, S.M.**, „How Management Theory must work in Logistics Systems of Industrial Organization”, „Knowledge based organization”-The 16th International Scientific Conference, „Nicolae Balcescu” Land Forces Academy, Section: Applied technical sciences and advanced military technologies, 26-28 November 2010, Sibiu, ISSN 1843-6722, pp. 182 - 187, ISI Web of Knowledge, Volume: I, IDS Number: BXY18.
9. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, V.A., Badea, D., „Improvement Possibilities of the Industrial Logistic Activities Using Robotized Technologies”, „Knowledge based organization”-The 16th International Scientific Conference, „Nicolae Balcescu” Land Forces Academy, Section: Applied technical sciences and advanced military technologies, 26-28 November 2010, Sibiu, ISSN 1843-6722, pp. 479 - 484, ISI Web of Knowledge, Volume: I , IDS Number: BXY18.
10. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., Petrișor, Ramona Mihaela, „Trends in Advanced Military Logistical Technologies and Challenges to Contemporary Didactics”, The 7th International Conference eLearning and Software for Education – eELSE 2011 – Anywhere, Anytime, Education on Demand, vol.1, Proceedings of the 7th international scientific conference, Ed. Universitară, ISSN 2066-026X, pp. 197-200, National Military Circle, Bucharest, Universitatea de Apărare „Carol I”, 28-29 April 2011. (Lucrare înscrisă CEEOL, Germany), ISI Web of Science, EBSCO HOST, PROQUEST.
11. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., Badea, D., „Book of Abstracts- Aspects on the Functional Optimization of an Industrial Robot Structure Implemented in Military Logistical Activities”, 82nd Annual Meeting April 18-21, 2011 of the International Association of Applied Mathematics and Mechanics, GAMM, Graz University of Technology, Graz, Austria, ISBN 978-3-85125-145-6, pp.154-155, session S4.10-Numerical Methods 5.
12. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., Badea, D., „Aspects on the Functional Optimization of an Industrial Robot Structure Implemented in Military Logistical Activities”, *GAMM 2011*, GAMM Mitteilungen, Journal PAMM/ZAMM Gesellschaft fur Angewandte-Mathematik und Mechanik 11, ISSN 1617-7061, 30, Vol. 11, issue 1, pp. 279-280, John Wiley&Sons, December 2011, Springer Verlag. (IF 0,682)
13. Badea, D., **Petrișor, S.M.**, „Transformations Based Capabilities in the Management of the Modern Military Logistic Systems”, Proceedings of the 1st Management Conference:

Twenty Years After – How Management Theory Works, 16th-18th September, 2010, Technical University of Cluj-Napoca, Romania, Todesco Publishing House, Section: Management of Change, pp. 174-180, ISBN 978-973-7695-99-4, ISI Web of Knowledge, Volume: I, IDS Number: BUB 42.

14. Badea, D., **Petrișor, S.M.**, „*Requirements of the ergonomic projecting of the man-machine logistic systems within military field*”, Proceedings of the 2nd Review of Management and Economic Engineering Management Conference: Management of Crisis or Crisis of Management?, 15th-17th September, 2011, Technical University of Cluj-Napoca, Romania, Todesco Publishing House, Section: Management tools, pp. 14-19, ISSN-L 2247-8639, ISI Web of Knowledge, Volume: I.
15. Badea, D., **Petrișor, S.M.**, „*Opportunities to implement the robotic technologies in the materials' paletting military activities*”, Conference Proceedings 3 – Applied Technical Sciences and Advanced military Technologies, The 17-th International Conference The Knowledge, Based Organization, 24-26 November, 2011, ISSN 1843-6722, pp.25-29, „Nicolae Bălcescu” Land Forces Academy Publishing House, ISI Web of Knowledge.
16. Ilie, F., **Petrișor, S.M.**, „*Numerical and experimental research on ballistic protection systems development*”, Conference Proceedings 3 – Applied Technical Sciences and Advanced military Technologies, The 17-th International Conference The Knowledge, Based Organization, 24-26 November, 2011, ISSN 1843-6722, pp. 94-97, „Nicolae Bălcescu” Land Forces Academy Publishing House, ISI Web of Knowledge.
17. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., „*Perspectives on constructive and functional optimizing of a serial robot within four degrees of liberty destined for special applications*”, Book of Abstract, 83rd Annual Meeting GAMM (Gesellschaft für Angewandte Mathematik und Mechanik), March 26-30, 2012, Technischen Universität Darmstadt, Germany, pp. 63.
18. Rizescu, A.M., **Petrișor, S.M.**, „*Using the elements of manufacturing systems management in the calculation of the implementation of a serial-modular industrial robot within a flexible work cell designed for special applications*”, Book of Abstract, 83rd Annual Meeting GAMM (Gesellschaft für Angewandte Mathematik und Mechanik), March 26-30, 2012, Technischen Universität Darmstadt, Germany, pp. 311.
19. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., Petrișor, Ramona Mihaela, „*Educational opportunities of e-learning in rendering didactic activities more efficient reflected in the use of the adept cobra e-vario robot*”, The 8th International Scientific Conference *eLearning and Software for Education – elSE 2012 – Leveraging Technology for Learning*, vol.II, Proceedings of the 8th International scientific conference, Ed. Universitară, ISSN 2066-026X, pp. 246-252, National Military Circle, Bucharest, Universitatea de Apărare „Carol I”, 26-27 April 2012. (Lucrare înscrisă CEEOL, Germany), ISI Web of Science, EBSCO HOST, PROQUEST.
20. Bârsan, Gh., **Petrișor, S.M.**, Giurgiu, Luminița, „*Validation of the Mathematical and numerical models for artillery barrels autofrettage based on hydrostatic procedure*”, The 7th Edition of the IEEE/IACSIT International Conference on Optimization of the Mechanical Engineering, Manufacturing Systems, Robotics and Aerospace (OPTIROB 2012), Book of Abstract, ISSN 1660-9336, 20-23 June, 2012 Mamaia, Constanța. (Invited Papers).

21. Petrișor, S.M., Bârsan, Gh., „*Functional and constructive optimization of a serial-modular industrial robot implemented within a single purpose flexible manufacturing cell*”, The 7th Edition of the IEEE/IACSIT International Conference on Optimization of the Mechanical Engineering, Manufacturing Systems, Robotics and Aerospace (OPTIROB 2012), Book of Abstract, ISSN 1660-9336, 20-23 June, 2012 Mamaia, Constanța.
22. Badea, D., Petrișor, S.M., „*Radio-frequency identification impact on military logistics performance*”, Conference Proceedings 3 – Applied Technical Sciences and Advanced military Technologies, The 18-th International Conference The Knowledge, Based Organization, 14-16 June, 2012, ISSN 1843-6722, pp. 164-168, „Nicolae Bălcescu” Land Forces Academy Publishing House, ISI Web of Knowledge, Volume: I.
23. Bârsan, Gh., Petrișor, S.M., Giurgiu, Luminița, „*Validation of the Mathematical and numerical models for artillery barrels autofrettage based on hydrostatic procedure*”, Journal of Applied Mechanics and Materials, vol. 186 (2012), pp. 58-69, Trans Tech Publications, Switzerland, AMM 186.58, ISBN-13: 978-3-03785-444-0, ISI Thomson Reuters, indexată ELSEVIER. (IF 0,12)
24. Petrișor, S.M., Bârsan, Gh., „*Functional and constructive optimization of a serial-modular industrial robot implemented within a single purpose flexible manufacturing cell*”, Journal of Applied Mechanics and Materials, vol. 186 (2012), pp. 239-246, Trans Tech Publications, Switzerland, AMM 186.239, ISBN-13: 978-3-03785-444-0, ISI Thomson Reuters, indexată ELSEVIER. (IF 0,12)
25. Petrișor, S.M., Bârsan, Gh., „*Contributions to the constructive optimization of an orientation module in the structure of the TRR industrial robot*”, The 3th Edition of the IEEE/IACSIT International Conference on Biomechanics, Neurorehabilitation, Mechanical Engineering, Manufacturing systems, Robotics and Aerospace (ICMERA 2012), Book of Abstract, 26-28 October, 2012, București.
26. Petrișor, S.M., Bârsan, Gh., „*Contributions to the constructive optimization of an orientation module in the structure of the TRR industrial robot*”, Journal of Applied Mechanics and Materials, vol. 245 (2013), pp. 267-273, Trans Tech Publications, Switzerland, AMM 245.267, ISBN-13: 978-3-03785-554-6, ISI Thomson Reuters, indexată ELSEVIER. (IF 0,12)
27. Petrișor, S.M., Bârsan, Gh., „*Perspectives on constructive and functional optimizing of a serial robot with four degrees of freedom destined for special applications*”, GAMM 2012, GAMM Mitteilungen, Journal PAMM/ZAMM Gesellschaft fur Angewandte-Mathematik und Mechanik 12, ISSN 1617-7061, 31, Vol. 12, issue 1, pp. 41-42, John Wiley&Sons, December 2012, Springer Verlag. (IF 0,682)
28. Rizescu, A. M., Petrișor, S.M., „*Using the elements of manufacturing systems management in the calculation of the implementation of a serial – modular industrial robot within a flexible work cell designed for special applications*”, GAMM 2012, GAMM Mitteilungen, Journal PAMM/ZAMM Gesellschaft fur Angewandte-Mathematik und Mechanik 12, ISSN 1617-7061, 30, Vol. 12, issue 1, pp. 621-622, John Wiley&Sons, December 2012, Springer Verlag. (IF 0,682)
29. Petrișor, S.M., Bârsan, Gh., „*Elements on the concept and design of a wheeled mini robot – Robo Security – destined for special applications*”, Book of Abstract, 84th Annual Meeting

GAMM (Gesellschaft für Angewandte Mathematik und Mechanik), March 18-22, 2013, University of Novi Sad, Serbia, pp. 14.

30. Rizescu, M.A., **Petrișor, S.M.**, „*Aspects concerning the maintenance management applied to flexible manufacturing cells with special destinations serviced by industrial robots*”, Book of Abstract, 84th Annual Meeting GAMM (Gesellschaft für Angewandte Mathematik und Mechanik), March 18-22, 2013, University of Novi Sad, Serbia, pp. 44.
31. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., Petrișor, Ramona Mihaela, „*The Robo Security Mini Robot between Contemporary Military imperatives and the new Educational Paradigm*”, The 9th International Conference eLearning and Software for Education – eLSE 2013 – Quality and Efficiency in E-learning, Book of Abstract of the 9th International scientific conference, Ed. „Carol I” National Defence University Publishing House, ISSN 978-606-660-042-2, p. 101, National Military Circle, Bucharest, Universitatea de Apărare „Carol I”, 25-26 April 2013.
32. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., Petrișor, Ramona Mihaela, „*The Robo Security Mini Robot between Contemporary Military imperatives and the new Educational Paradigm*”, Quality and Efficiency in E-learning, vol. II, Proceedings Else 2013, Ed. „Carol I” National Defence University Publishing House, ISSN 2066-026X, pp. 139-146 . (Lucrare înscrisă CEEOL, Germany), ISI Web of Science, EBSCO HOST, PROQUEST.
33. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, G., Husti, A.I., „*Design elements used in the construction of a wheeled mini-robot destined for special applications*”, The Scientific Journal Welding & Material Testing, BID-ISIM Timișoara, year XXII, no. 1/2013, pp. 21-24, ISSN 1453-0392, B+ Journal category (CNCSIS) (indexed international data bases: CSA – Metadex USA, CSA – Technology Research Databases USA, Weldasearch UK).
34. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., Ioan, Diana A.A. „*Elements on the concept and design of a tracked mini robot – ROBO GENIU – destined for special applications*”, GAMM 2013, GAMM Mitteilungen, Journal PAMM/ZAMM Gesellschaft fur Angewandte-Mathematik und Mechanik 13, ISSN 1617-7061, 32, Vol. 13, issue 1, pp. 1-2, John Wiley&Sons, 2013, Springer Verlag. (IF 0,682)
35. Badea, D., Coman, M., **Petrișor, S.M.**, „*Behaviour modelling and simulation for the crew of an armoured vehicle: from theory to practice*”, „ The Knowledge - Based organization” - The 19th International Conference, „Nicolae Bălcescu” Land Forces Academy, Section: Applied technical sciences and advanced military technologies, 13-15 June 2013, Sibiu, ISSN 1843-6722, pp. 18-24, ISI Web of Knowledge, Volume: 3.
36. Coman, M., Badea, D., **Petrișor, S.M.**, „*Integrated Simulation – Performance vector within collective training at units/subunits level from land forces*”, „ The Knowledge - Based organization” - The 19th International Conference, „Nicolae Balcescu” Land Forces Academy, Section: Applied technical sciences and advanced military technologies, 13-15 June 2013, Sibiu, ISSN 1843-6722, pp. 55-60, ISI Web of Knowledge, Volume: 3.
37. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., „*Calculus and implementation of a TRTR industrial robot servicing a flexible manufacturing cell destined for the AAV building industry*”, The 8th Edition of the IEEE/IACSIT International Conference on Aerospace, Robotics, Mechanical Engineering, Manufacturing Systems, Biomechanics, Biomechatronics and Neurorehabilitation (OPTIROB 2013), Book of Abstract, ISSN 1660-9336, 20-23 June, 2013 Neptun-Olimp, Constanța.

38. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., „*Calculus and implementation of a TRTR industrial robot servicing a flexible manufacturing cell destined for the AAV building industry*”, Journal of Applied Mechanics and Materials, vol. 332 (2013), pp. 171-180, Trans Tech Publications, Switzerland, AMM 332.171, ISBN-13: 978-3-03785-733-5, ISI Thomson Reuters, indexată ELSEVIER. (IF 0,12)
39. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., „*Aspects on the calculus and construction of translation modules in the mechanical structure of an industrial robot possessing four degrees of freedom*”, 2013 IEEE 4th International Conference on Mechanical and Aerospace Engineering (ICMAE 2013), Moscow, Russia, July 20-21, 2013, Science and Engineering Institute (SCIEI. ORG), Book of Abstract, pp. 22-23, ISBN 978-3-03826-214-5.
40. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., „*Aspects on the calculus and construction of translation modules in the mechanical structure of an industrial robot possessing four degrees of freedom*”, Journal of Applied Mechanics and Materials - Mechanical and Aerospace Engineering IV, vol. 390 (2013), pp. 166-171, Trans Tech Publications, Switzerland, AMM 390.166, ISBN-13: 978-3-03785-833-2, ISI Thomson Reuters, indexată ELSEVIER. (IF 0,12)

- Lucrări publicate în volumele unor manifestări științifice naționale recunoscute (cu ISSN sau ISBN)

1. **S.M., Petrișor, Bârsan, Gh.**, „*Contribuții privind alegerea unui algoritm geometric de evidențiere a traiectoriei punctului caracteristic al robotului industrial RRTR - SIL*”, Lucrările celei de-a X-a Conferințe Naționale Multidisciplinară- cu participare internațională , Profesorul Dorin Pavel- fondatorul hidroenergeticii românești, Sebeș, 4-5 iunie, Știință și Inginerie, vol. 17, 18, Editura Agir, București, ISSN 2067 - 7138, 2010, pg. 787-794.
2. **S.M., Petrișor**, „*Aspecte privind calculul, modelarea și construcția modulului de translație din structura mecanică a robotului industrial modular serial tip RRTR*”, Lucrările Conferinței Naționale de Educație Tehnologică și Tehnologii Educaționale, 2009, 4-5 Iunie, Cluj-Napoca, vol.1,2, Editura Todesco, ISSN 2066-446X, pg. 377-382.
3. **S.M., Petrișor**, „*Concepția, calculul și modelarea unui robot mobil folosit la detectarea și neutralizarea muniției neexplodate*”, Lucrările celei de-a IX-a Conferințe Naționale Multidisciplinară- cu participare internațională , Profesorul Dorin Pavel- fondatorul hidroenergeticii românești, Sebeș, 4-5 iunie, Știință și Inginerie, vol. 15, 16, Editura Agir, București, ISBN 973-8130-82-4, 2009, pg. 181-186.
4. **Petrișor, S.M., Ispas, V.**, „*Contributions to calculus, designing, modeling and constructive optimization of a rotation module from the base of an articulated robot*”, Sesiunea Anuală de Comunicări Științifice „IMT Oradea-2008”, Băile Felix, 29-30 Mai, Secțiunea Mecatronică, Annals of the Oradea University, Fascicle of Management and Technological Engineering, CD-ROM EDITION, vol VII, 2008, pp.1071-1076, ISSN 1583-0691, CNCSIS, B+.
5. **Petrișor, S.M., Ispas, V.**, „*Utilizarea algoritmului iterativ în studiul cinematic al unui robot cu șase grade de libertate*”, Lucrările celei de-a VIII-a Conferințe Naționale Multidisciplinară- cu participare internațională , Profesorul Dorin Pavel- fondatorul

hidroenergeticii românești, Sebeș, Știință și Inginerie, vol. 14 , Editura Agir, București, ISBN 973-8130-82-4, pg. 359-366, 2008.

6. **Petrișor, S.M.**, Ispas, V., „*Contribution to the direct and inverse geometrical modeling of a modular serial robot with six degrees of freedom type RTRTTR*”, Al V-lea Simpozion cu participare internațională „ Mecatronică, Microtehnologii și materiale noi”, Universitatea Valahia, Târgoviște, 16-17 Noiembrie, Analele Universității Valahia din Târgoviște-Secțiunea Ingineria Materialelor și Mecatronică, Nr.3-2007, pp.226-231.
7. **Petrișor, S.M.**, Ispas, V., „*Algoritm matriceal aplicat în modelarea geometrică a unui robot industrial ce posedă trei grade de libertate*”, Lucrările celei de-a VII-a Conferințe Naționale Multidisciplinară- cu participare internațională , Profesorul Dorin Pavel-fondatorul hidroenergeticii românești, Sebeș, 1-2 iunie, Știință și Inginerie, vol. 11, Editura Agir, București, ISBN 973-720-029-2, pg.315-322, 2007.
8. **Petrișor, S.M.**, Ispas, V., „*Aplicabilitatea formalismului lui Lagrange în studiul dinamic a unui robot industrial modular serial ce posedă trei grade de libertate*”, Lucrările celei de-a VII-a Conferințe Naționale Multidisciplinară- cu participare internațională , Profesorul Dorin Pavel- fondatorul hidroenergeticii românești, Sebeș,1-2 iunie, Știință și Inginerie, vol. 11, Editura Agir, București, ISBN 973-720-029-2, pg. 323-330, 2007.
9. **Petrișor, S. M.**, Ispas, V., „*The kinematics modeling of serial modular robot type TTRTRI*”, Al IV-lea Simpozion cu participare internațională, „Mecatronică, Microtehnologii și Materiale Noi”, Universitatea Valahia din Târgoviște, decembrie, Revista Română Mecanică Fină, Optică și Mecatronică, nr. 31/2006, ISSN 1584-5982, pg.358- 364.
10. **Petrișor, S. M.**, Ispas, V., „*The direct and inverse geometrical modeling of serial modular robot type TTRTRI*”, Al IV-lea Simpozion cu participare internațională, „Mecatronică, Microtehnologii și Materiale Noi”, Universitatea Valahia din Târgoviște, decembrie, Revista Română Mecanică Fină, Optică și Mecatronică, nr. 31/2006, ISSN 1584-5982, pg. 352- 357.
11. Ispas, V., **Petrișor, S.M.**, „*Modelarea dinamică a robotului serial modular TTRTR*”, Lucrările celei de-a VI-a Conferințe Naționale Multidisciplinară- cu participare internațională , Profesorul Dorin Pavel- fondatorul hidroenergeticii românești, Sebeș-mai, 2006, Știință și Inginerie, vol. 9, ISBN 973-720-029-2, pg. 407-412.
12. Ispas, V., **Petrișor, S.M.**, „*Stabilirea ecuațiilor dinamice ale robotului industrial serial modular TTRTRI* ”, Lucrările celei de-a VI-a Conferințe Naționale Multidisciplinară- cu participare internațională , Profesorul Dorin Pavel- fondatorul hidroenergeticii românești, Sebeș-mai 2006, Știință și Inginerie, vol. 9, ISBN 973-720-029-2, pg. 413-420.
13. **Petrișor, S.M.**, “*Euro - aspecte în cadrul uniunii economice monetare și influențe asupra economiei românești*”, Sesiunea de comunicări științifice ale Consorțiului de Inginerie Economică, Revista de Management și Inginerie Economică, Cluj Napoca, 2003, vol. 2/nr.4(8)-ISSN 1583-624X, pg. 71-75.
14. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., Petrișor, Ramona, „*Racordarea activităților de cercetare științifică în domeniul tehnologiilor avansate la cerințele societății cunoașterii*”, A V-a Conferința științifică anuală cu participare internațională: „*Managementul resurselor de apărare în secolul XXI*”, 02-03 decembrie 2010, Departamentul Regional de Studii pentru

Managementul Resurselor de Apărare - DRESMARA, M.Ap.N., UNAP „Carol I”, Brașov, pp. 212 – 215, ISSN 1223-322.

15. Badea, D., **Petrișor, S.M.**, „Cercetare științifică privind managementul performant al sistemului logistic militar românesc în corelație cu transformările organizației militare”, Workshop - „Îmbunătățirea capabilităților sistemelor logistice militare prin implementarea unor tehnologii avansate”, Academia Forțelor Terestre Sibiu, Catedra Științe Tehnice, 13 Mai 2011, Volum Workshop – Management și Tehnologii Avansate în Sistemele Logistice – studii și cercetări-, pag. 11-38, ISBN 978-973-153-106-9, Ed.AFT, Sibiu, 2011.
16. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., „Aspecte privind modelarea roboților industriali de construcție modular-serială”, Workshop - „Îmbunătățirea capabilităților sistemelor logistice militare prin implementarea unor tehnologii avansate”, Academia Forțelor Terestre Sibiu, Catedra Științe Tehnice, 13 Mai 2011, Volum Workshop – Management și Tehnologii Avansate în Sistemele Logistice – studii și cercetări-, pag. 54-72, ISBN 978-973-153-106-9, Ed.AFT, Sibiu, 2011.
17. **Petrișor, S.M.**, Badea, D., „Optimizarea funcțională și constructivă a robotului industrial modular serial tip TTT-SIL”, Workshop - „Îmbunătățirea capabilităților sistemelor logistice militare prin implementarea unor tehnologii avansate”, Academia Forțelor Terestre Sibiu, Catedra Științe Tehnice, 13 Mai 2011, Volum Workshop – Management și Tehnologii Avansate în Sistemele Logistice – studii și cercetări-, pag. 73-91, ISBN 978-973-153-106-9, Ed.AFT, Sibiu, 2011.
18. Badea, D., **Petrișor, S.M.**, „Considerații privind automatizarea flexibilă a sistemelor logistice”, Workshop - „Îmbunătățirea capabilităților sistemelor logistice militare prin implementarea unor tehnologii avansate”, Academia Forțelor Terestre Sibiu, Catedra Științe Tehnice, 13 Mai 2011, Volum Workshop – Management și Tehnologii Avansate în Sistemele Logistice – studii și cercetări-, pag. 137-143, ISBN 978-973-153-106-9, Ed.AFT, Sibiu, 2011.
19. **Petrișor, S.M.**, Bârsan, Gh., Petrișor, Ramona, „*21st century value – based education's imperatives within robotic technologies*”, A VI-a Conferință științifică anuală cu participare internațională: „Managementul resurselor de apărare în secolul XXI”, 02-03 decembrie 2011, Departamentul Regional de Studii pentru Managementul Resurselor de Apărare - DRESMARA, M.Ap.N., UNAP „Carol I”, Brașov, pp. 141 – 144, ISSN 2069-3222.
20. Badea, D., **Petrișor, S.M.**, Badea, Carmen „*Interdisciplinarity and transdisciplinarity in material resources approach. Logistics between management and industrial engineering*”, A VI-a Conferință științifică anuală cu participare internațională: „Managementul resurselor de apărare în secolul XXI”, 02-03 decembrie 2010, Departamentul Regional de Studii pentru Managementul Resurselor de Apărare - DRESMARA, M.Ap.N., UNAP „Carol I”, Brașov, pp. 189-197, ISSN 2069-3222.

- Lucrări/referate științifice publicate și prezentate (fără ISSN sau ISBN)

1. Berbecar, Florina-Marinela, **Petrișor, S.M.**, Ispas, V, „Aspecte privind concepția, modelarea și implementarea unui robot articulat modular serial”, Sesiunea de comunicări științifice studențești 2007, Faza pe Facultate, Secțiunea Mecanică aplicată și informatică, obținând Premiul I, sesiunea din 26 aprilie 2007.

2. **Petrișor, S.M.**, „*Contribuții Experimentale la Construcția Modulelor de Translație din Structura Mecanică a Roboților Seriali Modulari*”, Referat Doctoral nr.3, 2006, Cluj-Napoca.
3. **Petrișor, S.M.**, „*Contribuții la Calculul Modulelor de Translație din Structura Mecanică a Roboților Seriali Modulari*”, Referat Doctoral nr. 2, 2006, Cluj-Napoca.
4. **Petrișor, S.M.**, „*Stadiul Actual al Construcției Roboților Industriali Seriali Modulari*”, Referat Doctoral nr. 1, 2005, Cluj-Napoca.

Întocmit,
Dr.ing.dipl. Silviu Mihai Petrișor